## 低軌道衛星を利用した地球大気水蒸気揺らぎの測定法について

鹿児島大学工学部技術部 南竹 力

大気圏外から到来する電波の位相揺らぎは,電波天文観測,特に電波干渉計での観測において分解能や 可干渉性の低下の主要要因である.この位相揺らぎは主に大気中の水蒸気成分の空間的及び時間的な変 化により発生している.この位相揺らぎを計測することは,電波干渉計の精度向上や気象学での大気水 蒸気の解明に役立つことが期待できる.低軌道(LEO)衛星からのビーコン波を2つの離れた位置にある アンテナで同時に受信することにより,光路上の水蒸気量の違いから生じたビーコン波の到達時間差を アンテナ間の位相差として測定することができる.図1は観測システムの概略図である.

LEO 衛星のビーコン波が大気を通過すると

き,到達時間に差が生じる

 $\phi_{obs} = 2\pi f \tau_g + 2\pi f (\tau_{a1} - \tau_{a2}) = \phi_g + \phi_{at}$   $\tau_{a1}, \tau_{a2}$  : 大気水蒸気による遅延  $\tau_a$ : 幾何学的遅延

LEO 衛星は携帯電話システムのグローバ ルスターのビーコン波を使用した. ビーコン 周波数は, 6.85GHz であり, グローバルス ターシステムは 48 個の LEO 衛星によって 構成され,高度は1400kmであり,各衛星は, 約 20 分間で観測サイトの上空の半球を横断 する. 観測サイトで,常時 48 個の内1つの 衛星を3つのアンテナで追跡し,その干渉位 相揺らぎを観測した. 3機の衛星追尾用アン テナ(口径 1.4m パラボラ)を,理学部1号 棟の屋上に東西方向に設置されている.

図2にパラボラアンテナの写真を示す. アンテナは東西方向に配置され,基線長は最 大48m,最小8mである.図3はLEO衛星 の天球上の軌道マップである.LEO衛星が天 球上を短時間に様々な軌道をもって移動する ので,測定を繰り返すことにより大気中の水 蒸気による揺らぎの二次元分布を見積もるこ とが期待できる.





図1 観測システムの概略図



図2 パラボラアンテナ

図3 天空上のLEO 衛星の軌道マップ

図4に観測システムのブロック図を示す.LEO 衛星のビーコン波 6.876MHz は1MHz に 周波数変換され,A/D 変換器を通して、フーリエ変換され相関処理を行う.

各アンテナでのビーコン波方法で時刻tのアンテナ1,2における受信信号の電圧を それぞれ $E_1(t)$ , $E_2(t)$ とし,周波数をfと すると、クロスパワースペクトルX(f)は、

 $X(f) = F(E_1(t)) \cdot \{F(E_2(t))\}^*$ で求められる.ここで、F(x)はフーリエ変換の演算を表す.また、\*は複素共役をとることを表す.

図5に位相揺らぎの時間変化の1例を示す. 横軸時間(0~500sec)であり,位相揺らぎは 最大で±0.2rad(±11deg)程度の揺らぎが見 られる.位相変動の振幅を評価する方法と して,位相変動のアラン標準偏差(ASD: Allan Standard Deviation)が使われる. アラン標準偏差 $\sigma_v(\tau)$ は,

$$\sigma_{y}(\tau) = \sqrt{\frac{\left\langle \left[\phi(t+2\tau) - 2\phi(t+\tau) + \phi(t)\right]^{2}\right\rangle}{2(2\pi v_{0}\tau)^{2}}}$$

*v*<sub>0</sub> は観測周波数の中心値, *φ*(*t*) はある瞬間の位相, 〈 〉は時間平均をとることを表す.
変動周期<sup>τ</sup> は通常, 平均化時間と呼ばれる.
図 6 に LEO 衛星の移動角と位相揺らぎの関係(アラン標準偏差)を示す.

この図から数度程度の広がりを持った構造がみ られる. これまでの観測で LEO 衛星ビーコン の位相変動は大気の水蒸気の不規則な密度揺ら ぎによって引き起こされ, LEO 衛星の軌道空 間上での大気の水蒸気揺らぎが移動角 1~4 度 程度の広がりの成分を持つことがわかった. また,地上気象との相関を調べ,観測地点の気 候状態と関係があることを明らかにできた.

## 参考文献:

南竹 力, "干渉計型LEO衛星追跡システムに よる大気水蒸気密度揺らぎの空間構造の研究" 鹿児島大学理工学研究科,修士論文, FEBRUARY, 2004





図6 アラン標準偏差による位相揺らぎの 時間変化